



中华人民共和国国家标准

GB/T 15028.1—94

摩托车操纵稳定性术语 坐标系和运动

Motorcycles—Terminology of controllability and stability—Basic principles of axis systems and kinematics

1994-04-04 发布

1994-11-01 实施

国家技术监督局发布

中华人民共和国国家标准

摩托车操纵稳定性术语 坐标系和运动

GB/T 15028.1—94

Motorcycles—Terminology of controllability and stability—Basic principles of axis systems and kinematics

1 主题内容与适用范围

本标准规定了两轮摩托车和轻便摩托车的坐标系和运动的专用术语。

本标准适用于两轮摩托车和轻便摩托车，其他摩托车亦可参照使用。

2 引用标准

GB 5359.3 摩托车术语及定义 车辆质量

3 坐标系 axis systems

3.1 地面固定坐标系 earth fixed axis system(X, Y, Z)

固定在地面上的右旋直角坐标系。 X, Y 轴在水平面内， Z 轴垂直向上。车辆的运动轨迹在地面固定坐标系中描述。

3.2 车辆坐标系 vehicle axis system(x', y', z')

固联在车辆上的右旋直角坐标系。当车辆在水平路面上直线行驶时， x' 轴始终水平地指向车辆前进的方向且平行于车辆纵向平面， y' 轴指向驾驶员的左边， z' 轴垂直向上，坐标系的原点在车辆的质心上。

3.3 车辆-驾驶员坐标系 vehicle-rider combination axis system($x'_{res}, y'_{res}, z'_{res}$)

固联在车辆-驾驶员系统上的右旋直角坐标系。当车辆在水平路面上直线行驶时， x'_{res} 轴始终水平地指向车辆前进的方向且平行于车辆纵向平面， y'_{res} 轴指向驾驶员的左边， z'_{res} 轴垂直向上，坐标系的原点在车辆-驾驶员系统的质心上。

3.4 水平坐标系 horizontal axis systems

3.4.1 车辆水平坐标系 horizontal vehicle axis system(x, y, z)

此坐标系是右旋直角坐标系。它的原点在车辆的质心上且随车体运动， $x-y$ 平面始终与地面固定坐标系的 $X-Y$ 平面平行， x 轴是车辆坐标系的 x' 轴在 $x-y$ 平面上的投影且指向车辆前进的方向， y 轴指向驾驶员的左边， z 轴与地面固定坐标系的 Z 轴平行且垂直向上。

3.4.2 轮胎水平坐标系 horizontal tyre axis system(x_t, y_t, z_t)

此坐标系是右旋直角坐标系。它的原点在轮胎印迹理论中心上， x_t 轴是车轮平面与路面平面的交线且指向前方， z_t 轴垂直于路面平面，方向垂直向上， y_t 轴在路面平面上。

用下角 f 和 r 来区别前、后轮胎的水平坐标系。

3.5 部件坐标系 assembly axis system

部件的坐标系都是右旋直角坐标系。它们的原点分别在部件的质心上。